

XICOY Brems-Kontroller (brake controller)

Bremskontroller (deutsch)

Elektronischer Kontroller für elektrische Bremsen bis zu 12V und 3A.

- Der Kontroller hat 2 Anschlüsse für zwei Bremsen.
- Leichte Programmierung des Endpunkte und Modi für pulsierende Bremsen (ABS Effekt)

ANLEITUNG:

- Servo-Kabel am Empfänger anschließen
- Das rote (+ Pol) und das schwarze Kabel an eine Batterie anschließen (2S oder 3S Lipo, 5 NiCD/ NiMH, 3S Lipo nicht für Bremsen auf 6V Basis empfohlen)
- Bremsen an den Ausgängen anschließen

Einstellung:

- Power EIN beim Sender und BREMSEN Geber auf Minimum (entspricht Bremse AUS)
- Power EIN des Empfängers während den Druckschalter am Kontroller gedrückt hält, sobald die blaue LED leuchtet, kann der Knopf los gelassen werden.
- Die blaue LED blinkt mit einer Sequence von 1, bitte überprüfen sie, dass das Signal für Bremse in der AUS-Position steht und drücken sie dann einmal auf den Druckknopf.
- Jetzt blinkt die LED mit einer Sequence von 2. Setzen sie das Signal der Bremse auf Maximum und drücken sie den Druckknopf.
- Hiermit sind die Positionen des Gebers im Kontroller gespeichert. Die Bremse reagiert proportional von AUS bis Maximum.

Einstellung der ABS Funktion:

- Der Kontroller unterstützt 5 verschiedene Brems-Modi, dies erlaubt das Drehen des Rades, obwohl die maximale Brems-Kraft eingestellt ist, so wird vermieden, dass Reifen zu stark an einzelnen Stellen abgenutzt werden. Drücken sie einfach den Druckknopf, um durch die 5 Modi durchzuschalten. Überprüfen sie am Rad inwieweit das Pulsieren der Bremse ihren Vorstellungen entspricht.

Maximale Bremseinstellung kann nach dem Programmieren des Kontrollers auf dem Flugfeld durch verringern des Geberweges am Sender eingestellt werden.

Brake controller (English)

Electronic controller for electric brakes.

Up to 12V/3A. 2 connection ports to connect 2 wheels.

Adjustable end points and 5 brake modes (Continuous or Pulsed, ABS like effect)

INSTRUCTIONS:

- Connect the servo lead to the brake output of the receiver.
- Connect the Red (+) and black leads to the battery. Reccomended battery voltage 7,2V (2s Lipo, 5 NiCd-NiMh). A123 2s and 3s allowed. 3S Lipo not reccomended on 6V brakes.
- Connect the brakes to the output connectors.

Adjustment:

- Power ON the TX and set the brake command to minimum. (Brake OFF position)
- Power ON the receiver while keeping the button on the controller pressed. Once the blue led lits, release the button.
- The LED light will blink in a sequence of 1 blink. Check that your TX is set at the position of " Brake Off" and click on the button. The controller will store the received command as OFF command.
- The LED light will blink in a 2 blink sequence. Set the transmitter to the BRAKE MAXIMUM position. Click on the button to store the command.

Now the brake force will be proportional from zero to maximum.

ADJUSTING the "ABS":

The unit allow to modulate the brake force in 5 different steps to allow the wheel to rotate while applying maximum brake force without creating flats on the tyre. Adjustment is simple: Just press the button to loop trough the 5 modes, from continuous brake to maximum pulse, checking the effect on the wheel until arriving to the desired pulse ratio.

Limiting the brake force:

If you want to limit the maximum brake force, you can do by reducing the ATV on the TX after doing the travel adjustment.

Diferential braking:

Each controller usually control the two main wheels, but If you need to control the brake force separately on each wheel, like is done in the full size warbirds to steer, then you need two controllers, one in each wheel, and to do the appropriate mix on the transmitter.